PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-108355

(43)Date of publication of application: 30.04.1993

(51)Int.Cl.

606F 9/44 G05B 13/02 G06F 15/20

(21)Application number: 03-293844 (22)Date of filing:

15 10 1991

(71)Applicant : FUJI XEROX CO LTD

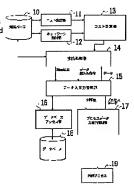
(72)Inventor: IDE KAZUYUKI

(54) EXPERT SYSTEM

(57)Abstract:

PURPOSE: To provide an expert system which performs the inference with use of the knowledge of an expert and traces an optimum inference process to attain the inference in real time

CONSTITUTION: An expert system includes an inference processing part 14 which performs the inference based on a rule including a condition part and an execution part, a storage means 10 which stores the knowledge information including the cost information that is used for decision of the rule and the cost of the rule condition and execution parts, an extracting means 12 which extracts a state transition network where the weight is given to the cost based on the links of rules showing an inference process to solve a problem, and a cost calculator means 13 which calculates the cost of each tree structure based on the cost information and selects a tree structure to be inferred in regard of the extracted state transition network.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

Date of sending the examiner's decision of rejection

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開平5-108355

(43)公開日 平成5年(1993)4月30日

(51)Int.Cl. ⁵	鐵別記号	厅内整理番号	F I	技術表示箇所
G06F 9/44	330 K	9193-5B		
G 0 5 B 13/02	M	9131-3H		
G 0 6 F 15/20	F	7218-5L		

審査請求 未請求 請求項の数1(全18頁)

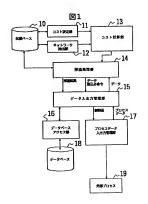
(21)出願番号	特顯平3-293844	(71)出願人	
		1	富士ゼロツクス株式会社
(22)出顧日	平成3年(1991)10月15日		東京都港区赤坂三丁目3番5号
		(72)発明者	井出 和之
			神奈川県川崎市高津区坂戸100番 1 号K S
		1	P/R&Dビジネスパークビル 富士ゼロ
			ツクス株式会社内
		(74)代理人	弁理士 南野 貞男 (外3名)
		1	
		- 1	

(54)【発明の名称】 エキスパートシステム

(57)【要約】

【目的】専門家の知識を利用して推論を行うエキスパートシステムにおいて、最適な推論過程を辿り、リアルタイムに推論処理が実行できるエキスパートシステムを提供する。

【構成】条件部および実行部を含むルールによる推論を 行う推論処理部を備えたエキスパートシステムにおい 、前記ルールと該ルールの条件部および表行部のコストを定めるコスト情報とを含む知識情報を記憶する記憶 手段と、閲閲解決の推論を行う推論過程を示すルールの 遊鎖からコストの重み付けされた状態運移ネットワーク を抽出する抽出手段と、抽出された状態運移ネットワークについてコスト情報に基づいて木構造毎のコストを計 算し、推論すべき木構造を選択するコスト計算手段とを 備える。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 条件部および実行部を含むルールによる 推論を行う推論処理部を備えたエキスパートシステムに おいて.

おいて、 前記ルールと該ルールの条件部および実行部のコストを 定めるコスト情報とを含む知識情報を記憶する記憶手段

問題解決の推論を行う推論過程を示すルールの連鎖から コストの重み付けされた状態遷移ネットワークを抽出す る抽出手段と、

抽出された状態遷移ネットワークについて、コスト情報 に基づいて木構造権のコストを計算し、推論すべき木構 造を選択するコスト計算手段と、を備えることを特徴と するエキスパートシステム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、専門家の知識を利用して推論を行うエキスパートシステムに関し、特に、リアルタイルに推論を実行して実行系の制御を行うリアルタイル推論を行うエキスパートシステムに関するものであ 20 る。

[0002]

【従来の技術】リアルタイムエキスパートシステムは、 例えば、特開平1-251203号公報,特開平1-2 22301号公報などに記載の「リアルタイム推論制御 システム」の例に見られるように、推論部と、知識べ一 スと、プロセスデータ等の外部データとのインタフェー スを行うデータ入出力管理部などから構成されている。 【0003】図15は従来のリアルタイムエキスパート システムの構成例を示す図である。図15において、1 30 は知識データベース、2は推論処理部、3はデータ入出 力管理部、4はデータベースアクセス部、5はデータベ ース、6はプロセスデータ入出力管理部である。7は外 部プロセスを示している。このような構成のリアルタイ ムエキスパートシステムでは、外部プロセス7からのデ ータをプロセスデータ入出力管理部6およびデータ入出 力管理部3を介して取り込み、このデータと知識データ ベースに1に格納されている知識 (制御ルール) を用い て、推論処理部2によりリアルタイムで推論処理を実行 し、推論結果をデータ入出力管理部3を介して制御量と 40 して、当該制御量をプロセスデータ入出力管理部6から 外部プロセス7に出力してプロセス制御を行う。また、 このシステムでは実績データを格納するデータベース機 能のためのデータベース5およびデータベースアクセス 部4を備えており、この実績データのデータベース機能 を利用して専門家の知識をシミュレーションにより検証 し、検証した知識を直接的に、リアルタイム制御に利用 するようにしている.

[0004]

【発明が解決しようとする課題】上述のようなリアルタ 50

イム処理を行うエキスパートンステムにおいては、プロセスデータおよびデータベースからのデークを基に、推 総を一定時間内に行うことが必要であるが、推論を行う について「複数の適用可能なルール内のどのルールを選 択すべきか、また、プロセスデータやデータベースから 得られるデータの内とのデータを利用すべきか」という 如何にして推論を行うかという点について利定基準が設 けられておらず、推論処理があまく実行さんように 構成されていない。このため、リアルタイムに推論处目 を行い、リアルタイムに刺卵量を外部プロセスに対し出 力しなければならないため、推論処理部に高速が可能 なハードウェア装置を用いなけれならず、また、複様な 推論過程を迎る場合には、一定時間内に十分な推論処理 を行えない場合が生ずるので、変化が速いプロセス制御 には適用できないという問題がある。

2

【0005】ところで、上述の如何にして雑論を行うか という判定基準、すなわち、推論に至るための戦略は、 等ら推論ルールを記述する関係者に任されているが、開 発者にとっても、各種の状況に応じた柔軟性のあるルー ルを記述することは非常に困難である。このため、従来 のリアルタイムエキスパートシステムにおいては、リア ルタイムに最適な推論が行なわれるという保証はないと いう問題がある。

【0006】本発明は、上途のような問題点を解決する ためになされたものであり、本発明の目的は、専門家の 知識を利用して推論を行うエキスパートンステムにおい て、最適な推論過程を辿り、リアルタイムに推論処理が 実行できるエキスパートンステムを提供することにあ る。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するために、未発明のエキスパートシステムは、条件部および 実行部を含むルールによる推論を行う推論処理部を備えたエキスパートシステムにおいて、前辺ルールと談ルーの条件部および実行部のコストを定めるコスト情報と を含む知識情報を記憶する記憶手段 (10 : 図1) と、問題解決の推論を行う推論過程を示すルールの連動から コストの重め付きれた状態運移ネットワークについて、コスト情報に基づいて未港造物のコスト計算手段 (12;図1)と、抽出された状態運移ネットワークについて、コスト情報に基づいて未港造物のコスト計算手段 (13;図1)とを備えることを特徴とする。

[8000]

【作用】 本発明のエキスパートシステムにおいて、記憶 再接 (10:図1) には、条件部および実行部を含むル ルと誌ルールの条件部および実行部のコストを定める コスト情報とを含む知識情報が記憶される。ここでのコ ストとは、条件部および実行部の処理を実行した場合に または実行部に係る処理結果が得られるまでの時間(C

PU時間、データアクセス時間、ネットワーク応答時間 など),使用データ量,使用主記憶容量などが対応す る。推論処理を行う場合、抽出手段(12:図1)が、 問類解決の推論を行う推論過程を示すルールの連鎖から コストの重み付けされた状態遷移ネットワークを抽出 し、コスト計算手段(13:図1)が、抽出された状態 遷移ネットワークについて、コスト情報に基づいて木構 造毎のコストを計算し、推論すべき木構造を選択する。 そして、推論処理部が、選択された木構造の推論過程か ら条件部および実行部を含むルールによる推論を行う。 【0009】これにより、エキスパートシステムにおい ては、最適な推論過程により推論処理が行なわれるの で、無駄な処理を省略することが可能となり、リアルタ イム推論が可能となる。このように、エキスパートシス テムにおいて推論を行うための知識と、その知識を適用 するための知識 (コスト情報) を分離し、知識の適用を コストという判定基準で計量することにより、適切な推 論処理が可能となる。

【0010】このため、プロセス制御を行うエキスパートシステムにおいても、プロセスの状況や時間的、費用 り、計算機能額などの制約条件が変化しても、柔軟に対 応して適切な推論が実行可能となる。また、あらかじめ 推論の時間や費用などが指定された制度の発聞内で行わ れることが保証されるのでプロセス制御の失敗や推論費 用の超過などの事能が生じることがなくなる。

[0011]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面を参照して具体 的に説明する。図1は本説明の一実施例にかかるエキス ボートンステムの要部の構成を示すブロック図である。 図1において、10は知識ペース、11はコスト決定 部、12はネットワーク曲出部、13はコスト計算部、 14は権益処理が、15はデータ入出力管理部、16は データベースアクセス部、17はプロセスデータ入出力 管理部、18はデータペース、19は外部プロセスを示 している。

【0012】知識ペース10には、知識情報として、条件部および実行部を含むルールが記憶され、更に、各ルールの条件部および実行部のコストを定めるコスト情報とがが記憶される。ここでのコスト情報としては、条件部および実行部の処理を実行した場合に要するシステムの負責を指示する量として、条件部のコスト情報が、条件部を検査するための時間コストとして対応付けられ、また、間様に実行部のコスト情報が、実行部で指示され、上の国を行うための時間コストとして対応付けられる。これらのコスト情報は、例えば、実行部の理内存。各検査などに対応してテーブル形式では登録されており、実行部のコスト情報が、処理のアルゴリズムにより判別されて設定される。

【0013】コスト決定部11は、各ルールの条件部の 結果が得られる。したがって、初期状態から最終状態に 検作コスト、実行部の実行コストが推論処理を行う対象 50 至るまでの状態を列挙し、それらの状態遷移にかかわる

により変化する場合のコストを決定する場合の処理を行う処理ユニットである。ネットワーク抽出部 12 は、知識ペース10から外ールを収削し、各をにルールを状態と条件・検査対とに分解し、状態はノードとして登録し、条件・検査対とに分解し、状態はノードとして登録し、推論過程を示す状態遷移ネットワークとして登録し、推論者を13 は、抽出された状態遷移ネットワークについて、コスト情報に基づいて木構造 毎のコストを計算し、推論すべき木構造を選択する。そして、推論の理部14 が、選択された木構造の推論程での条件部および実行部を含むルールによる推論を行

7. 【0014】なお、データ入出力管理部15はプロセス およびデータベースからのデータ入出力を管理する処理 ユニットである。データベースアセス部16はデータベ ース18へのアクセスを行い、プロセスデータ入出力管 理部17は外部プロセス19からのデータ取り込み、外

部プロセス19への制御量の適用を行う。

推論を行う。

【0015】このように構成されるエキスパートンステムの動作の概要を説明しておくと、推論処理を行う場合、ネットワーク抽出部12が、知識ペース10に格納されたルールを用いて、問題解決の推論を行う推論過程を示すルールの運動からコストの重み付けされた状態遷移ネットワークを抽出し、コスト計算部13が、抽出された状態遷移ネットワークについて、コスト情報に基づいて木構造毎のコストを計算し、推論すべき木構造をのとまれ構造をのと集体部および実行部を含むルールによる

【0016】図2は、本実施例のエキスパートシステム におけるルールの概念を説明する図である。ここでのル ール20は、図2に示すように、「IF 条件部THE N実行部」型のデータ構造を有している。ルールの条件 部21は、条件部を判定するための検査部23にリンク され、検査部23に付随してそのコスト情報を設定する 検査コスト部24が設けられている。また、実行部22 にもそれに付随してそのコスト情報を設定する実行コス ト部25が設けられている。このように、ここでの各ル ール20は、検査部23および実行部22にそれぞれに 固有なコスト値を属性値として保持するか、コスト計算 時にユーザによる入力その他の方法でコスト値を決定す ることができるようなデータ構造となっている。。 【0017】図3は、問題解決の推論を行う推論過程を 示すルールの連鎖から抽出されたコストの重み付けされ た状態遷移ネットワークの一例を示す図ある。ルールブ ロダクションシステムによる推論処理は、図3に示すよ うに、各ルールの条件検査、実行の処理を繰り返し行い ながら、各々の状態を遷移し、最終の状態に至って推論 結果が得られる。したがって、初期状態から最終状態に

ルールを調べることにより、推論処理におけるルールの 並列な推論道程の順列関係を抽出し、互いに並列な要素を取り除いたサブネットワーク (木構造)を複数関取り 出すことができる。図3では、互いに並列な要素を取り 除いたサブネットワーク (木構造)として、碳酸で囲ん で示すように、状態A→状態B→・・・のルートで遷移する サブネットワーク31が取り出され、また、同様な関係 の別のサブネットワークとして、一点頻線で示すよう に、状態A→状態C→・・・のルートで遷移するサブネット ワーク32とが取り出された例を示している。

【0018】このようして求められた推論議程の状態遷 移ネットワークに対し、コスト計算部13が、前述のよ うにして名ルール(条件部、実行部)に設定されている コスト情報により各々推論過程を迎るルートの全体のコ ストを組み合わせて、各サプネットワークにおける推論 処理の全体のコストを制する。そして、各サプネット ワークにおける推論過程の全体のコストを相互比較し て、目的とする最大コストが規定の総コスト以下をなる 推論過程が求められるか、また、そのような推論過程が 存在しないことが判断される。このようにして、無駄な 20 推論処理を省略することが可能となり、エキスパートシ 推論処理と省略することが可能となり、エキスパートシ ステムにおいては、最適な推論過程により推論処理が行 なわれるので、リアルタイ人推論が可能となる。

[0019]このため、プロセス制御を行うエキスパートシステムにおいても、プロセスの状況や特別的、外用 的、計算複模額などの刺刺み件が変化しても、柔軟に対 応して適切な推論が実行可能となる。また、あらかじめ 推論の時間や費用などが指定された刺線の範囲中で行わ れることが保証されるのでプロセス制御の失敗や推論費 用の超過などの事態が生じることがなくなる推論費

【0020】図4はエキスパートシステムにおいて最適 な推論過程を選択して推論処理を行うまでの前処理の流 れを示すフローチャートである。図4を参照して説明す る。この前処理では、推論処理を開始すると、まず、ス テップ41において、状態遷移ネットワークを形成する ため、初期状態を決定し、次に、ステップ42において 到達可能な状態を列挙する。次に、ステップ43におい て、各々の状態をルールに従いリンクして、各々の状態 から状態遷移ネットワークを形成する。次に、ステップ の間を辿る推論過程から各ルールの検査部を列挙し、次 のステップ45において、最終状態に至る各状態の遷移 関係からネットワークを分割し、それぞれのサブネット ワークを抽出する。このサブネットワークの分割処理で は、初期状能から最終状態に至るまでの状態を列挙し、 それらの状能遷移にかかわるルールを調べ、推論処理に おけるルールの並列な推論過程の順列関係を抽出し、互 いに並列な要素を取り除いたサブネットワークを取り出 し、状態遷移ネットワークをサブネットワークに分割す 【0021】そして、次のステップ4名において、分割 した各々のサブネットワーク毎にそれぞれのコスト計算 を行う。次に、ステップ47において、前に計算した各 々のサブネットワークのコスト計算結果を比較執定し、 コスト値の最大値が最小のサブネットワークを最適な推 論過程として選び、最適ネットワークの改定を行う。次 のステップ48において、選択したサブネットワークに 関係する関係ルールのみを活性化し、推論実行の処理4 9に進む。

10 【0022】次に、推論コストの判定により最適な推論を行う処理例について設明する。理解を容易とするため、推論のためのデークは全てデータベースから得られるものとし、データベースへの問い合わせは、1件につき、一定額の課金が行われるものとする。このようなエキスペートシステムにおいては、推論のコストはデータベースの問い合わせ件数、すなわち、各ルールにおける条件検査の個数の総和から求めることができる。【0023】図5は、採購入問題の推論処理を行うエキ

スパートシステムにおけるルールの一例を示す図である。図5に示すように、このシステムで利用する各ルールは、

ルール50:好景気かつ低金利の状態であれば、設備投 資が行われる。

ルール51:貿易摩擦の状態であれば、公共投資が行われる。

ルール52:不景気かつ財政健全の状態であれば、公共 投資が行われる。

ルール53:好景気かつ高地価の状態であれば、個人消費が行われる。 30 ルール54:低地価かつ低金利の状態であれば、住宅投

資が行われる。 ルール 5 5: 設備投資が行われる状態であれば「素材関

連産業が買い」。 ルール56:公共投資が行われる状態であれば「建設関

連産業が買い」。 ルール57:個人消費が行われる状態かつ高株価状態で

ルール58:個人消費が行われる状態であれば「家電関 連産業が買い」。

4 4 において、形成した状態遷移ネットワークの各状態 40 ルール5 9: 住宅消費が行われる状態であれば「建設産 の間を迎る推論経歴から各ルールの検査部を列等し、次 業が買い のステップ4 5において、最終が無に至る会状態の遷移 であるトする。

あれば、「自動車関連産業が買い」。

【0024】この例のシステムでは、初期状態は全ての 条件が不明であり、したかって、全て最終状態に到達可 能である。まず「素材間速産業が買い」という最終状態 に到達するための前提状態を調べると、ルールちらによ り監備整分析行われる状態であることがわかる。設備後 資が行われる状態の前提は、ルールち0により好景気か の低金利の状態であり、好景気、不景気を判定するため 50には経済速を砂を着が必要である。また、低金利/高金 利を判定するためには公定歩合の検査が必要である。し たがって、「素材関連産業が買い」という最終状態に到 達するための検査として、経済成長の検査と、公定歩合 の検査が挙げられる。

【0025】次に「建設関連産業が買い」について調べ ると、ルール56およびルール59により、公共投資ま たは住宅投資が行なわれる状態であることが前提であ る。公共投資が行われる状態の前提は、ルール51によ り貿易摩擦の状態であり、または、ルール52により不 景気かつ財政健全の状態である。貿易摩擦状態を判定す 10 るのは、貿易黒字の検査と為替レートの検査である。ま た、財政健全状態を判定するのは国債発行残高の検査で あり、好景気/不景気を判定するためには経済成長の検 杳である。

【0026】住宅投資が行われる状態の前提は、ルール 54により、低地価かつ低金利の状態である。低地価/ 高地価を判定するのは地価指数の検査である。低金利を 判定するのは公定歩合の検査である。また、「自動車関 連産業が買い」の状態は、ルール57により、個人消費 が行われる状態でかつ高株価の状態である。高株価を判 20 定するのは東証出来高の検査である。個人消費が行われ る状態の前提は、ルール53により、好景気かつ高地価 の状態である。好景気/不景気を判定するためには経済 成長の検査であり、高地価を判定するのは、地価指数の 检査である。

【0027】図6は、株購入問題のルール群により抽出 された状態遷移ネットワークの推論ネットワークの一例 を示す図である。上述のようにして、株購入問題のルー ル群から状態遷移ネットワークが形成され、状態遷移ネ ットワークの全ての遷移過程について必要な検査が確定 30 され、図6に示すように、ここでの状態遷移ネットワー クにおいて、互いに並列する2つのサブネットワーク6 1. サブネットワーク62に分離される。この場合のサ ブネットワーク61の条件検査は、経査成長、公定歩 合、地価指数、東証出来高の各検査であり、合計4回の 検査が必要ある。また、サブネットワーク62の条件検 査は、経済成長、公定歩合、東証出来高、国債発行残 高、貿易黒字、為替レートの各検査であり、合計6回の 検査が必要ある。したがって、この場合、コストの最大 値が最小のサブネットワーク61を最適な推論過程とし 40 て選ぶことにより、検査の最大コストを4回以下に抑え ることができる。

【0028】以上に説明したように、本実施例のエキス パートシステムによれば、知識ベースに格納された各々 のルールから推論過程の状態遷移ネットワークを形成 し、推論過程の状態遷移ネットワークに対し、各ルール (条件部、実行部) に設定されているコスト情報により 各々推論過程を辿るルートの全体のコストを組み合わせ て、各サブネットワークにおける推論処理の全体のコス 論過程の全体のコストを相互比較して、目的とする最大 コストが規定の総コスト以下となる推論過程のサブネッ トワークを選択して、当該サブネットワークによる推論 過程での推論処理を行う。

【0029】このような一連の推論処理においては、知 職ベースに格納されたルールから状態遷移ネートワーク を抽出する処理を行うが、この場合に、抽出する状態遷 移ネットワークの各状態のノード間を結び付けるアーク にコスト情報を付加して、ネットワークを構成するよう にしてもよい。このような状態遷移ネットワークとする と、コスト計算のためのサブネットワークを分離する場 合に、推論過程を辿るノードのアークを順次に辿るだけ で、サブネットワークのコスト計算を行うことができ る。このような処理例について次に説明する。

【0030】図7はネットワーク抽出処理の他の処理例 を説明するためのフローチャートである。図7を参照し て説明する。ここでのネットワーク抽出処理では、ま ず、ステップ71において、知識ベースのルールの読み 込みを行う。次のステップ72において、ルールの条件 部を取り出して、条件部を状態と条件・検査対とに分解 する。次に、ステップ73において、状態はノードとし て登録し、ステップ74において、条件・検査対は、そ れぞれのコストを重みに持つアークとして登録する。次 にルールの実行部に対しても同様に処理を行う。実行部 に対しては、ステップ75において、ルールの実行部を 取り出し、実行部を状態更新部と副作用部とに分解す る。次に、ステップ76において、更新された状態(状 態更新部)をノードとして登録し、ステップ 77におい て、副作用部はコストを重みに持つアークとして登録す る。そして、次のステップ78において、解析したルー ルに処理済としてマークを付加し、次にステップ 79に おいて、マークされていないルールが知識ベースに存在 するか否かを判定する。マークされていないルールが存 在しない場合は、全てのルールが処理済なので一連の処 理を終了する。また、マークされていないルールが存在 する場合は、ステップ71に戻り、未処理のルールに対 して、再びステップ71からの処理を繰り返し行い、ル ールを解析して状態遷移ネットワークを形成する。な お、条件部から取り出されたノードと、実行部から取り 出さノードに同一のものがあれば1つにする。当該ノー ドに付加条件が存在すれば、それをアークとして次のノ ードに繋ぐようにする。

【0031】このような処理を行い、状態遷移ネットワ ークが形成されるが、その後、サブネットワークに分離 して、サブネットワーク毎のコスト計算を行い、最適な コスト戦略決定を行い、最終的なコスト決定を行う。図 8は最終コスト決定の全体の概略処理フローを示すフロ ーチャートである。図8を参照して説明すると、この処 理では、既に形成されている状態遷移ネットワークに対 トを計算する。そして、各サプネットワークにおける推 50 して、まず、ステップ81の処理において、深さ優先制 郷によるバスの枚挙と、バスのコスト計算を行い、ステップ82の処理において、トップノード、リーフノード の対を固定して各々のバスをコスト順にソートする。そして、次のステップ83の処理により、各トップノードから到達可能なリーフノードへの組合せ可能の各バスについて、終コストの比較を行い、最終的なコスト決定を行う。

【0032】図9は最良コスト戦略決定のアルゴリズム を説明するフローチャートである。このアルゴリズムの 処理は、図8のステップ81の処理に対応する。この最 10 良コスト戦略決定の処理では、深さ優先制御によるパス の枚挙およびコスト計算の処理を行う。処理を開始する と、まず、ステップ90において、既に形成されている 状能遷移ネットワークに対して、未探索のトップノード があることを確認してから、次のステップ91におい て、処理対象のトップノードをマークする。次に当該ノ ップノードに対して、ステップ92で未探索の下位のノ ードがあるか否かを判定する。未探索の下位ノードがあ る場合には、次のステップ93において、当該下位ノー ドをマークし、次のステップ94において、当該アーク 20 のコスト計算を行い、コスト値を更新する。そして、次 のステップ95において、現在のノードがリーフノード であるか否か判定する。リーフノードでない場合には、 更に下位のノードが存在するので、ステップ92に戻 り、ステップ92からの処理を繰り返す。ステップ95 の判定で、現在のノードがリーフノードである場合、探 索を行ってきた1つのパスが終了するので、ステップ9 6に進む。また、ステップ92において、未探索の下位 ノードが存在しないことが判定された場合にも、ステッ プ96に進む。そして、ステップ96において、当該パ 30 スに対するコスト値の登録処理を行う。次に、ステップ 97に進み、現在のノードに対して上位ノードが存在す るか否かを判定する。上位ノードが存在する場合は、当 該パスの一部を共通にするパスが存在するので該パスに かかるコスト値を計算するため、次のステップ98にお いて、上位ノードにバックトラックを行う。次に、ステ ップ99において、当該アークのコスト計算を行い、コ スト値を更新する。そして、再び、下位ノードに対する 探索を行うため、ステップ92に戻り、次の下位ノード に対して処理を繰り返し行う。また、ステップ97の判 40 定処理において、上位ノードが存在しない場合には、当 該バスにかかる処理は全て終了したので、ステップ90 に戻り、次のトップノードに対して、同様な処理を繰り 返し行う。

【0033】図10は最終コスト決定のためのバスのコスト順ソートのアルゴリズムを説明するフローチャートである。このアルゴリズムの処理は、図8のステップ82の処理に対応する。ここでのバスのコスト順ソートの処理では、洗さ優先制御によるバスの枚挙むよびコスト計算の後と処理を開始する。まず、1つのバスを特定す 50

るため、ステップ101において、トップノードの選択 を行い、次のステップ102において、リーフノードを 選択する。そして、次のステップ103の処理で選択し たトップノートとリーフノードの間のパスを枚挙する。 次に、ステップ104で、枚挙したバスの中でコスト順 の並び換えを行う。次に、リーフノードおよびトップノ ードをそれぞれ未選択のものと取り換えて、同様にし て、パスの枚挙および枚挙したパスのコスト順での並び 換えを行う。このため、次のステップ105では、未選 択のリーフノードが存在するか否かを判定し、未選択の リーフノードがある場合には、ステップ102に戻り、 ステップ102で次のリーフノードを選択して同様の処 理を繰り返し行う。この処理は未選択のリーフノードが なくなるまで行い、未選択のリーフノードがなくなる と、次に、トップノードに対しての処理を行う。このた め、ステップ105で未選択のリーフノードが存在しな いことが判定されると、次にステップ106に進み、未 選択のトップノードが存在するか否かを判定し、未選択 のトップノードがある場合には、ステップ101に戻 り、ステップ101で次のトップノードを選択して同様 の処理を繰り返し行う。この処理は未選択のトップノー ドがなくなるまで繰り返し行う。ステップ106で未選 択のトップノードが存在しないことが判定されると、処 理を終了する。これにより、枚挙されたパスの全てにつ いて、そのコスト順の並び換えが終了する。 【0034】図11は、コスト順に並び換えられパスに つてい評価し最終的に最適なコスト値により推論処理を 行うサブネットワークを決定する処理を示すフローチャ ートである。図11を参照して説明する。この処理で は、まず、ステップ111において、初期状態となるト ップノードの設定を行う。次に、ステップ112におい て、当該トップノードから各リーフノードへの最小コス トのパスの選択を行う。次に、ステップ113におい て、最小コスト候補の計算を行う。この最小コスト候補 の計算処理は、選択されたパスの全ての組合せについ て、合計のコストを計算することより行なわれる。次 に、ステップ114において、コスト未計算のパスの組 合せが存在するか否かを判定する。この判定で、コスト 未計算のパスの組合せが存在する場合には、ステップ1 15に進み、パスの組合せを選択し、次のステップ11 6において、パスの組合せのコスト計算を行う。そし て、次にステップ117において、ここでコスト計算を 行った計算値が、既に計算している最小コスト候補の計 算値より小さい場合には、ステップ118において、最 小コスト候補の更新を行う。また、ステップ117の判 定処理において、コスト計算を行った計算値が、既に計

算している最小コスト候補の計算値より大きい場合は、

最小コスト候補の更新を行なわないので、そのまま、ス

テップ114に戻る。そして、次にパスの組合せに対す

るコスト計算を行うため、ステップ114からの処理を

(7)

11

繰り返し行う。なお、ステップ114において、コスト 未計算のパスの組合せが存在しないと判定された場合に は、全てのパスの組合せが評価し終ったのので、ここで の処理を終了する。

- 【0035】このような一連の処理により、ルールの条 件部および実行部から状態のノードと条件・検査対との アークを生成して、状態遷移ネットワークを抽出し、状 態遷移ネットワークから、各々のパスのコスト計算に基 づていサブネットワークを分離し、推論処理を行う場合 の最小コストとなる推論過程のサブネットワークが選択 10 る。 される。この処理の概要をまとめると次のようになる。 すなわち、
- (1) 各ルールの条件部を取り出し、状態と条件・検査 対とに分解する。状態はノードとして登録し、条件・検 査対はそれぞれのコストを重みに持つアークとして登録 する。
- (2) ルールの実行部を取り出し、状態部と副作用部と に分解する。状態部はノードし、副作用部はコストに重
- みを持つアークとして登録する。 (3) 上記(1)~(2)の処理動作を全てのルールに 20

ついて繰り返し行う。

り返えし行う。

- (4) 条件部から取り出されたノードと、実行部から取 り出されたノードに同一のものがあれば1つにする。当 該ノードに付加条件が存在すれば、それをアークとして 次のノードにつなき、状態遷移ネットワークを形成す る。
- (5) 形成された状態遷移ネットワークの各々のノード に対して、上位のアークがないノード(トップノード: ルートノード)を一つ選び出す。
- (6) トップノードから下位へのアークがなくなるとこ 30 に質問することによりコストを設定するコスト決定方法 ろ (リーフノード) までネットワークを下る。この時、 パス全体のコストを深さ優先選択で到達可能なノードを 全て選び出す。
- (7) 上記(5)~(6)の処理動作を動作を全てのト ップノードについて繰り返し行う。
- (8) トップノードとリーフノードの対を固定し、両者
- を結ぶパスをコストの順に並べる。 (9) リーフノードのみを変え、上記 (8) の動作を繰
- (10) トップノードから各リーフノードに至るパスの 40 内、最小のものを選び、その和をネットワーク全体のコ ストの第1候補とする。このとき、検査に共通なものが あれば、その分を取り除いたものを和とする。
- (11)パスの全ての組合せについて、合計のコストを 調べる。このとき、現在の最小コスト候補により、小さ ければ、それを新しい最小コストの候補とする。
- (12) 最終的に残った最小コストを持つネットワーク を選ぶ。
- 【0036】ところで、上述のような一連の処理におい て、判定基準を与えるための各ルールにおける条件部の 50 いるものとする。このような場合には、検査Tkの時間

検査コストおよび実行部の実行コストは、エキスパート システムが適用する対象により様々に変化する。このた め、エキスパートシステムが適用する対象、各ルールの 特性に対応してコスト決定方法を好適なものを選択する ことにより、更にシステム全体の運用効率を向上させる ことができる。各ルールに対応して設定するコストは、 前述のコスト決定部11(図1)が決定する。次に、こ こでのコスト決定部11の他の態様として、各ルールに 対広して設定するコスト決定手法の例について説明す

12

- 【0037】知識ベースにおけるルールの条件部の検査 コストを決定する方法は、推論処理を行う対象の制御プ ロセス、知識ベースに格納されるルールの性格に応じ て、次に例示するように分類することができ、各々の場 合に対応して検査コストを決定する方法を選択する。
- (1) データ蓄積型:各ルールの条件部に対応する検査 コストを、知識ベース上に各ルールの属性として予じめ 記述しておく方法。
- (2) 計算可能型 :知識ベース上のデータを基にして 当該ルールの検査コストを計算して求める方法。この方 法の場合の検査コストのアルゴリズムは別に与えられて いるものとする。
 - (3) 動的変化型 :推論対象の状態により検査コスト が動作に変化する場合に対しては、推論処理を行う際 に、検査コストを推論対象の状態により求める方法を用 いる。
- (4) ユーザ指定型:知識ベース上に検査コストを求め るために必要なデータやアルゴリズムが記述できない場 合、また、記述されていない場合には対しては、ユーザ
- を用いる。 【0038】次に、上述のそれぞれの場合について、推
 - 論処理の知識ベースとなるルールの例を挙げて説明す る。図12は知識ベースにルールと共に格納されている **給杏属性テープブルの一例を示す図であり、図13は検** 査コストが動的に変化する制御プロセスに対してコスト を決定するコスト決定方法を説明する図である。また、 図14はユーザインタフェース機能を用いて検査コスト をユーザに質問して設定する場合の処理フローを説明す るフローチャートである。次に、これらの図12~図1 4を参照して説明する。
 - 【0039】(1)データ蓄積型:例えば、測定点温度変 化dTが設定温度Tset以上であれば過熱状態であると 判定する次のようなプロセス制御のルールが対象となっ ているとする。
 - IF dT>Tset(検査Tk) THEN D過熱 ここでのルールの条件部の検査Tkのコストに関して は、知識ベース内に、例えば、図12 (A) に示すよう た内容を持つ検査属件テーブル120として展開されて

(8)

コストおよび費用コストを求めるのは、当該検査属性テ ーブル120から、時間コストおよび費用コストの属性 値を取ってくるだけである。

【0040】(2)計算可能型:例えば、加熱時間変化 d Hが設定加熱時間 Th以下であるが、測定点温度変化 d Tが設定温度 Tset以上である場合には過熱状態であ ると判定する次のようなプロセス制御のルールが対象と なっているとする。

IF dH<Th(検査To) and dT>Tset(検査Tk) THEN D過熱

ここでの"dH<Th"の検査Toのコストも"dT>T set"の検査Tkのコストと同様に、知識ベース内に、例 えば、図12 (B) に示すような内容を持つ検査属性テ ーブル121として展開されているものとする。この場 合、当該ルールの条件部の複合的な検査コストは、各々 の検査コストの両者の和として計算可能である。したが って、この場合の検査コストは、当該ルールを解析する 時に判定できる。なお、この場合、検査Tkと検査Toと は互いに独立であるとする。また、知識ベースにおける ルールを基にして、検査属性テーブルの属性値のコスト 20 て、適切な推論処理を行うようにする。これにより、エ のデータからコスト計算の手順を指定するようにしても よい。

【0041】(3)動的変化型・例えば、測定点温度下 n が設定下限値温度 Tt 以上であれば固定値データ Fkを "100"に設定する次のようなプロセス制御のルール が対象となっているとする。

IF Tn>Ti(檢查Tp) THEN Fk=100 この場合、図13に示すように、測定点温度Tnは対象 とするプロセス130内に存在する回転ドラム131の 表面上の所定位置の計測点132の一定点の温度であ り、検査Tpはその測定点132が温度センサ133上 に来た時にだけ可能であるとする。したがって、この場 合、検査データが得られるまでの時間コストは、回転ド ラム131の現在位置θと、角速度ωに依存する。ここ での現在位置θおよび角速度ωが共に、対象となるプロ セス130の計測パラメータであるならば、検査Tpの コスト決定には、回転ドラム131の現在位置 8 および 角速度ωの計測が必要となる。このため、ルールの条件 部の検査コストの決定は、推論処理を行う際に、検査コ

【0042】(4) ユーザ指定型:知識ベース上に検査 コストを求めるために必要なデータやアルゴリズムが記 述できない場合、また、記述されていない場合には対し ては、ユーザに質問することによりコストを設定するコ スト決定方法を用いる。この場合、例えば、エキスパー トシステムのユーザインタフェース機能を用いて、図1 4 に示すような処理フローにより、知識ベースに指定さ れた検査に関するデータが知識ベースに存在しない場 合、その検査に関するデータについては、ユーザに質問 50 ーを示すフローチャート、

とになる。

して答えを求める。処理の概要を説明すると、まず、ス テップ141において、知識ベース内に対象のコストに 関する記述はあるか否かを判定する。コストに関する記 述がある場合には、ステップ142に進み、そのコスト 記述を用いて、コスト計算処理を行う。そして、次の処 理に進むため、リターン処理を行う。また、コストに関 する記述がない場合には、ステップ143に進み、ユー ザインタフェース機能を用いて、ユーザに質問して答え を求める処理を行う。そして、次のステップ144にお

14

10 いて、必要とする回答が得られたか否かを判定する。必 要な同答が得られない場合は、失敗処理を行う失敗リタ ーン処理を行う。必要な回答が得られた場合にはそのま ま、次の処理に進むため、成功リターン処理を行う。 [0043]

【発明の効果】以上、説明したように、本発明のエキス パートシステムによれば、エキスパートシステムにおい て推論を行うための知識と、その知識を適用するための 知識として、コスト情報による判定基準を与える知識を 用いて、知識の適用をコストという判定基準で計量し

キスパートシステムにおいては、最適な推論過程により 推論処理が行なわれることになるので、無駄な処理を省 略することが可能となり、リアルタイム推論が可能とな る。このため、プロセス制御を行うエキスパートシステ ムにおいても、プロセスの状況や時間的、費用的、計算 機資源などの制約条件が変化しても、柔軟に対応して適 切な推論が実行可能となる。また、あらかじめ推論の時 間や費用などが指定された制限の範囲内で行われること が保証されるのでプロセス制御の失敗や推論費用の超過

30 などの事態が生じることがなくなる。 【図面の簡単な説明】

【図1】 図1は本祭明の一実施例にかかるエキスパー トシステムの要部の構成を示すプロック図、

【図2】 図2は本実施例のエキスパートシステムにお けるルールの概念を説明する図、

【図3】 図3は、問題解決の推論を行う推論過程を示 すルールの連鎖から抽出されたコストの重み付けされた 状態遷移ネットワークの一例を示す図、

【図4】 図4はエキスパートシステムにおいて最適な ストを推論対象のプロセスの状態データにより求めるこ 40 推論過程を選択して推論処理を行うまでの前処理の流れ を示すフローチャート、

【図5】 図5は、株購入問題の推論処理を行うエキス パートシステムにおけるルールの一例を示す図、

【図6】 図6は、株購入問題のルール群により抽出さ れた状態養移ネットワークの推論ネットワークの一例を 示す図

【図7】 図7はネットワーク抽出処理の他の処理例を 説明するためのフローチャート、

【図8】 図8は最終コスト決定の全体の概略処理フロ

【図9】 図9は最良コスト戦略決定のアルゴリズムを 説明するフローチャート、

【図10】 図10は最終コスト決定のためのパスのコ スト順ソートのアルゴリズムを説明するフローチャー

【図11】 図11はコスト順に並び換えられパスにつ てい評価し最終的に最適なコスト値により推論処理を行 うサブネットワークを決定する処理を示すフローチャー

れる検査属性テープブルの一例を示す図。

【図13】 図13は検査コストが動的に変化する制御 プロセスに対してコストを決定するコスト決定方法を説 明する図、

【図14】 図14はユーザインタフェース機能を用い て検査コストをユーザに質問して設定する場合の処理フ ローを説明するフローチャート.

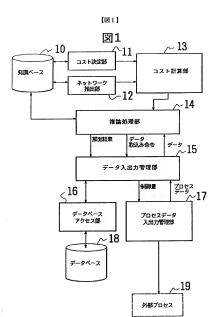
【図15】 図15は従来のリアルタイムエキスパート*

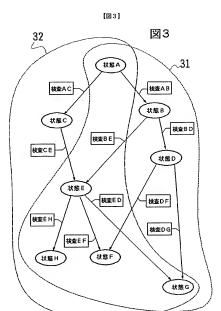
* システムの構成例を示す図である。

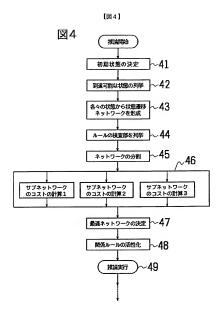
【符号の説明】

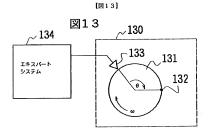
1…知識データベース、2…推論処理部、3…データ入 出力管理部、4…データベースアクセス部、5…データ ベース、6…プロセスデータ入出力管理部、7…外部プ ロセス、10…知識ベース、11…コスト決定部、12 …ネットワーク抽出部、13…コスト計算部、14…推 論処理部、15…データ入出力管理部、16…データベ ースアクセス部、17…プロセスデータ入出力管理部、 【図12】 図12は知識ベースにルールと共に格納さ 10 18…データベース、19…外部プロセス、20…ルー ル、21…条件部、22…実行部、23…検査部、24 …検査コスト部、25…実行コスト部、31、32…サ ブネットワーク、50~59…ルール、61, 62…サ ブネットワーク、120、121…検査属性テーブル、 130…プロセス、131…回転ドラム、132…計測 点、133温度センサ、134…エキスパートシステ A.

[図2] [図8] 図2 図8 \sim 20 処理開始 - 21 THEN 条件部1 **掌行部1** 深さ優先探索によるパスの枚挙と パスのコスト計算処理 **_23** 枝蛮1 トップノードおよびリーフノード \sim 25 **∼24** の対を固定して各々のハスをコス ト順にソート 実行部1のコスト 検査1のコスト 各々のトップノードから到達可能 なリーフノードへの組合せ可能の 各パスについて戦コストを比較し、 最終的なコスト決定を行う 処理終了









[図5]

図5

